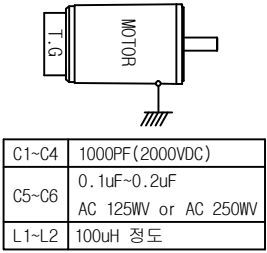
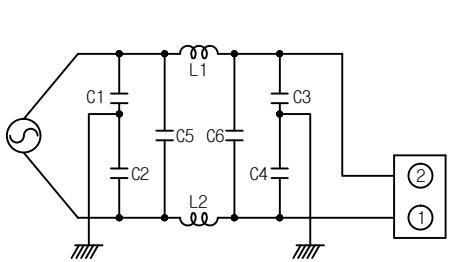


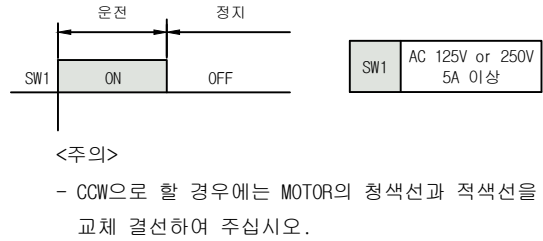
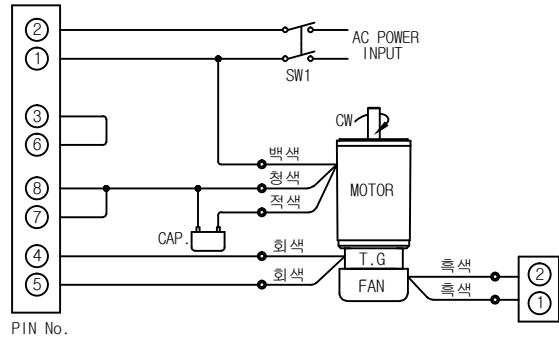
<결선도 1>



- L1~L2는 MOTOR전류에 의해 자기포화하지 않는 사양으로 해 주십시오.
- 콘덴서의 접지장소와 같은 위치로 MOTOR를 접지하여 주십시오.
- 짧게 배선하고, 굵은 전선으로 접지하여 주십시오.

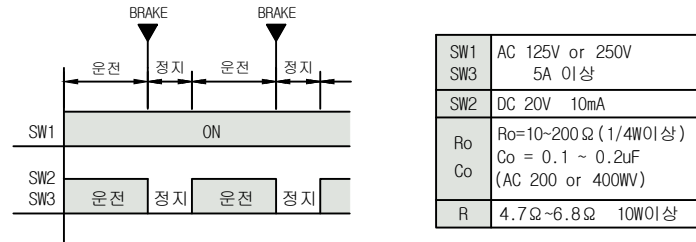
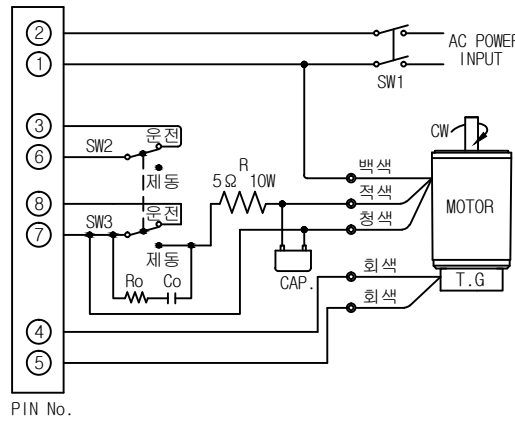
2. 기본전기배선

● 일방향 운전 + 변속

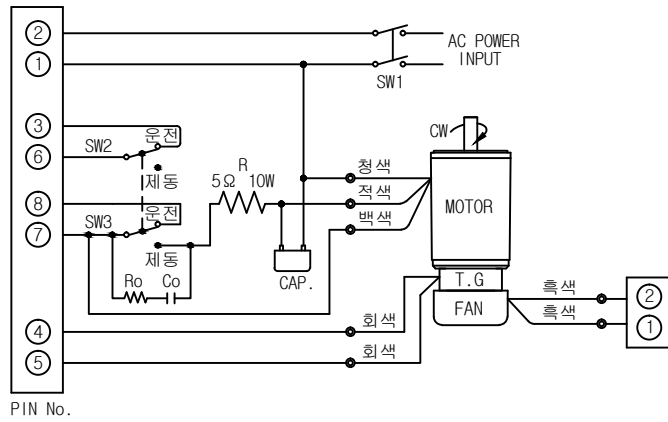


● 일방향 운전 + 변속 +제동

→ MOTOR 25W 이하

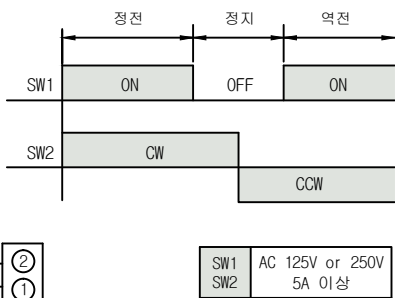
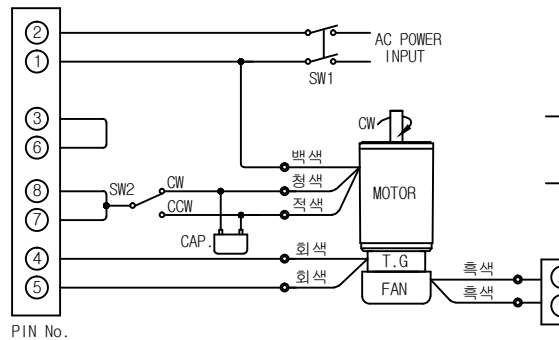


→ MOTOR 40W 이상



- <주의>
- CCW으로 할 경우에는 MOTOR의 청색선과 적색선을 교체 결선하여 주십시오.
- 운전에서 정지로 하면 제동(전기BRAKE)이 약 0.5초간 동작하여 급속 정지합니다.

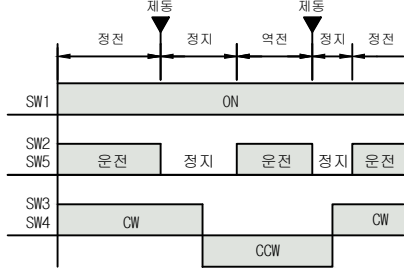
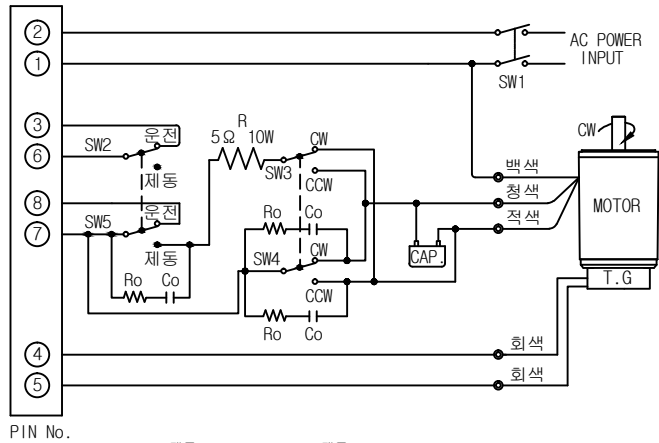
● 정역운전 + 변속



- <주의>
- 정지 기간을 설정하여 회전이 정지한 후에 SW2를 교체하여 주십시오.

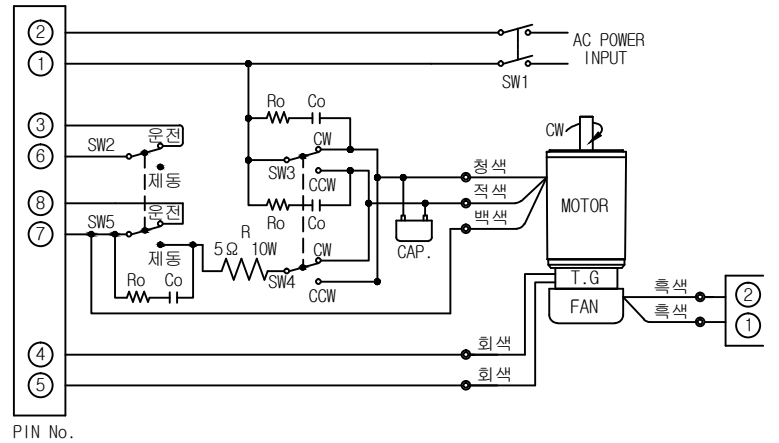
● 정역운전 + 변속 + 제동

→ MOTOR 25W 이하



SW 1,3,4,5	AC 125V or 250V 5A 이상
SW2	DC 20V 10mA
Ro	Ro=10~200Ω (1/4W이상)
Co	Co = 0.1 ~ 0.2μF (AC 200 or 400V)
R	4.7Ω~6.8Ω 10W이상

→ MOTOR 40W 이상



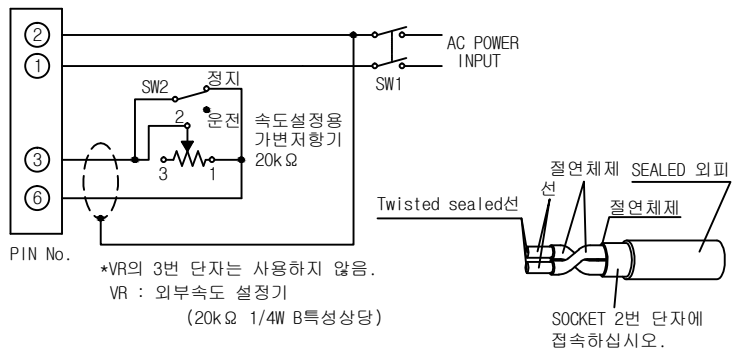
<주의>

- 운전에서 정지로 하면 제동(전기 BRAKE)이 약 0.5초간 동작하여 MOTOR가 급속 정지합니다.
- 이때의 약 0.5초간에는 SW3, SW4를 조작하지 마십시오.
- SW3, SW4의 절환은 SW2, SW5의 정지에서 운전으로의 교체보다 빨리하여 주십시오.

3. 응용전기배선

● 외부속도설정기 사용에 관하여

→ 원거리 조작이 필요한 경우

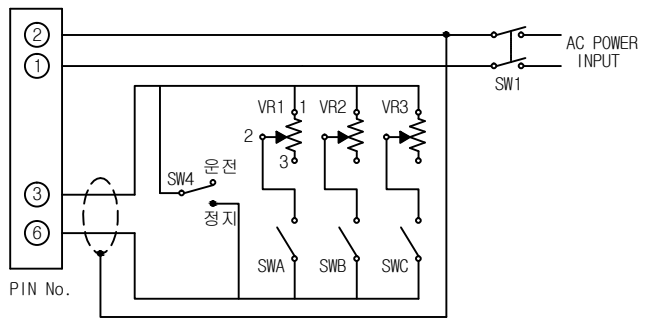


- *VR의 3번 단자는 사용하지 않음.
- VR : 외부속도 설정기 (20kΩ 1/4W B특성상당)

<주의>

- 본체의 속도설정기의 눈금은 '0'으로 하여 주십시오.
- 배선을 가능한한 짧게 하여 주십시오.
- 오동작 하는 경우에는 Twist sealed선을 사용하여 주십시오.

→ 다단계 속도 설정이 필요한 경우



- *VR의 3번 단자는 사용하지 않음.
- VR : 외부속도 설정기 (20kΩ 1/4W B특성상당)

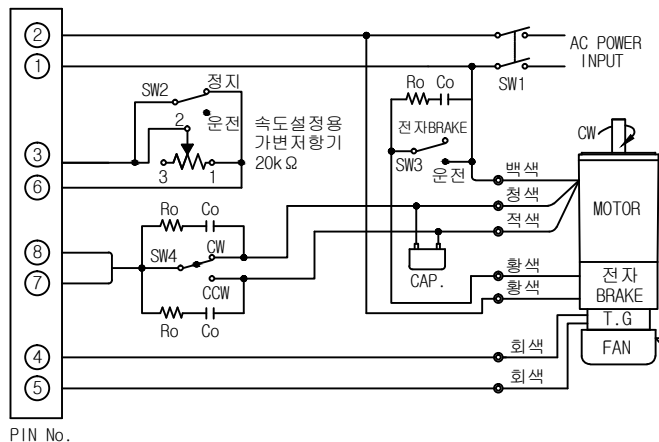
SW4	DC 20V 10mA
-----	-------------

<주의>

- 본체의 속도설정기의 눈금은 '0'으로 하여 주십시오.
- 외부속도설정기 VR1, VR2, VR3에 의해 각각의 속도를 설정하고 SWA, SWB, SWC에 의해 절환하여 주십시오.

4. 전자 BRAKE 부착 MOTOR 배선

● CONTROLLER의 전기 BRAKE를 병용하지 않는 경우



SW 1,3,4	AC 125V or 250V 5A 이상
SW2	DC 20V 10mA
Ro	Ro=10~200Ω (1/4W이상)
Co	Co = 0.1 ~ 0.2μF (AC 200 or 400V)

<주의>

- 회전이 정지한 후 SW4를 절환하여 주십시오.
- SW1 투입시간은 SW2, SW3에 의한 운전시동의 신호보다도 약 0.5초이상 빨리하여 주십시오.
- 운전/정지를 하는경우 SW1을 ON상태로 SW2, SW3에서 조작하여 주십시오.
- SW2, SW3에서 조작 하여 주십시오.
- 본체의 속도 설정기 눈금은 '0'으로 하고 외부속도설정용 가변저항기 VR에서 속도를 조정하여 주십시오.